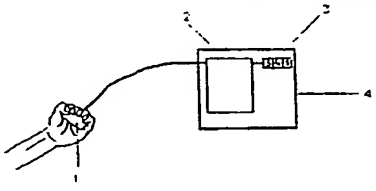




DEMANDE INTERNATIONALE PUBLIÉE EN VERTU DU TRAITE DE COOPERATION EN MATIÈRE DE BREVETS (PCT)

(51) Classification internationale des brevets ⁵ : G01H 1/00	A1	(11) Numéro de publication internationale: WO 90/12293 (43) Date de publication internationale: 18 octobre 1990 (18.10.90)
(21) Numéro de la demande internationale: PCT/FR90/00232 (22) Date de dépôt international: 4 avril 1990 (04.04.90) (30) Données relatives à la priorité: 89/04674 10 avril 1989 (10.04.89) FR (71)(72) Déposants et inventeurs: COMBY, Bruno [FR/FR]; BURGER, Guy-Claude [CH/FR]; Château de Montrame, Soisy-Bouy, F-77650 Longueville (FR). (74) Mandataire: FOLDES, Georges; Cabinet Bonnet-Thirion, 95, boulevard Beaumarchais, F-75003 Paris (FR).		(81) Etats désignés: AT (brevet européen), BE (brevet européen), CA, CH (brevet européen), DE (brevet européen), DK (brevet européen), ES (brevet européen), FR (brevet européen), GB (brevet européen), IT (brevet européen), JP, KR, LU (brevet européen), NL (brevet européen), SE (brevet européen), SU, US. Publiée <i>Avec rapport de recherche internationale.</i> <i>Avant l'expiration du délai prévu pour la modification des revendications, sera republiée si de telles modifications sont reçues.</i>
(54) Title: PROCESS AND DEVICE FOR MEASURING VIBRATIONS. IN PARTICULAR NERVOUS TREMBLING IN LIVING ORGANISMS		
(54) Titre: PROCEDE ET DISPOSITIF DE MESURE DE VIBRATIONS, ET EN PARTICULIER DU TREMBLEMENT NERVEUX DES ORGANISMES VIVANTS		
(57) Abstract <p>A process for measuring vibrations, especially nervous trembling in living organisms, and a device for implementing said process. The device consists of a sensor (1) which converts the vibrations into an electric signal processed by an electronic circuit (2) making it possible to either display the result (3) or to transmit said result to other apparatus (recording devices, computer, etc.). The different elements, sensor (1), electronic circuit (2) and display (3), may or may not be all contained within the same housing (4). Said process and device serve essentially for measuring the degree of irritability (stress) for use by the general public, for medical checks on patients under supervision for neurological problems (Parkinson's disease, senile trembling, etc.) and for laboratory checks to measure trembling in living organisms, in particular humans and mice, in varied circumstances and especially after injection or ingestion of certain substances (neuro-active medication, food modified by heat or cold, by the addition of food additives, by irradiation etc.).</p>  <p>(57) Abrégé L'invention concerne un procédé et un dispositif pour la mise en œuvre de ce procédé permettant la mesure de vibrations, et plus particulièrement la mesure du tremblement nerveux des organismes vivants. Le dispositif comporte un capteur (1) qui transforme les vibrations en signal électrique traité par un circuit électronique (2) permettant soit l'affichage du résultat (3), soit la transmission de ce résultat vers d'autres appareils (enregistreurs, ordinateur...). Les différents éléments: capteur (1), circuit électronique (2) et affichage (3) peuvent être ou non réunis dans un même boîtier (4). Le procédé et le dispositif selon l'invention sont particulièrement destinés au contrôle du degré de nervosité (stress) pour le grand public, à des mesures médicales de patients suivis pour des troubles neurologiques (maladie de Parkinson, tremblements séniles...) et à des mesures de laboratoire permettant de mesurer le tremblement d'organismes vivants, notamment des hommes et des souris, dans diverses circonstances et notamment après injection ou ingestion de certaines substances (médicaments neuro-actifs, aliments dénaturés par la chaleur, par le froid, par adjonction d'additifs alimentaires, par irradiation...).</p>		

DESIGNATIONS DE "DE"

Jusqu'à nouvel avis, toute désignation de "DE" dans toute demande internationale dont la date de dépôt international est antérieure au 3 octobre 1990 a effet dans le territoire de la République fédérale d'Allemagne à l'exception du territoire de l'ancienne République démocratique allemande.

UNIQUEMENT A TITRE D'INFORMATION

Codes utilisés pour identifier les Etats parties au PCT, sur les pages de couverture des brochures publiant des demandes internationales en vertu du PCT.

AT	Autriche	ES	Espagne	MG	Madagascar
AU	Australie	FI	Finlande	ML	Mali
BB	Barbade	FR	France	MR	Mauritanie
BE	Belgique	GA	Gabon	MW	Malawi
BF	Burkina Faso	GB	Royaume-Uni	NL	Pays-Bas
BG	Bulgarie	HU	Hongrie	NO	Norvège
BJ	Bénin	IT	Italie	RO	Roumanie
BR	Brésil	JP	Japon	SD	Soudan
CA	Canada	KP	République populaire démocratique de Corée	SE	Suède
CF	République Centrafricaine	KR	République de Corée	SN	Sénégal
CG	Congo	LJ	Liechtenstein	SU	Union soviétique
CH	Suisse	LK	Sri Lanka	TD	Tchad
CM	Cameroun	LJ	Luxembourg	TG	Togo
DE	Allemagne, République fédérale d'	MC	Monaco	US	Etats-Unis d'Amérique
DK	Danemark				

Procédé et dispositif de mesure de vibrations,
et en particulier du tremblement nerveux des organismes vivants.

La présente invention concerne un procédé et un dispositif selon ce procédé permettant de mesurer des vibrations.

Les vibrations mesurées peuvent être celles d'un objet, d'un animal ou d'un homme.

5

De nombreux appareils permettent la mesure de vibrations. L'invention est notamment caractérisée par le fait que l'on mesure les vibrations d'un objet en distinguant les phases de tremblement de faible amplitude de l'objet des phases de tremblement plus importantes dues à des stimulations parasites, de manière à ne
10 prendre en compte que les valeurs les plus basses (tremblement au repos) tout en éliminant les plus hautes. Une manière de distinguer les phases de tremblement au repos des phases de tremblement d'amplitude plus élevée dues à des stimulations parasites consiste à mesurer le minimum absolu de l'amplitude des vibrations d'un objet pendant une durée prédéterminée. Ainsi, une vibration brusque et inattendue
15 pendant la mesure (sursaut, choc...) n'influe pas sur le résultat.

Les applications de l'invention aux mesures du tremblement nerveux des organismes vivants sont particulièrement intéressantes car l'amplitude du tremblement au repos d'un animal ou d'un homme augmente lorsque celui-ci est énervé, fatigué ou qu'il a
20 absorbé des substances non-naturelles (tabac, café, aliments artificiels...). Cependant la simple mesure de l'amplitude du tremblement ne suffit pas car le signal généré par le capteur résulte aussi bien des tremblements microscopiques (qui nous intéressent) que des mouvements musculaires macroscopiques dont l'amplitude est bien plus importante. Un filtrage sélectif de certaines fréquences pour distinguer le
25 tremblement au repos du tremblement en action (ou tremblement musculaire) n'est pas possible car le tremblement au repos et le tremblement musculaire sont sur les mêmes fréquences, de l'ordre de 10 Hz chez l'homme. Le procédé et le dispositif selon l'invention présentent l'avantage, en distinguant bien le tremblement au repos par rapport aux phases de tremblement plus importantes dues à des vibrations
30 parasites, de faire ressortir seulement le tremblement au repos, les mouvements de l'animal pendant la durée de la mesure n'influent pas sur le résultat.

La mesure du stress chez l'homme est traditionnellement effectuée soit par la mesure de la température corporelle, soit par la mesure du rythme cardiaque. Mais ces
35 paramètres ne donnent qu'une indication approximative du degré de nervosité et, de plus, les dispositifs proposés au public, en particulier ceux qui mesurent la température des doigts à l'aide de substances sensibles à la température, sont très imprécis.

Le dispositif selon l'invention quantifie le stress de manière objective et avec
40 précision à partir d'une autre grandeur physiologique que celles précédemment

- utilisées : il s'agit de quantifier le tremblement de l'organisme au repos, tremblement qui est invisible ou à peine visible à l'oeil nu chez l'homme. La mesure des vibrations de l'organisme humain comme indicateur de l'état de stress est nouvelle à la connaissance des demandeurs. La présente invention offre
- 5 l'avantage de donner un résultat plus précis que les précédents dispositifs et qui est plus en rapport avec le degré de nervosité réel. La possibilité de mesurer le stress par la présente invention résulte du fait qu'une réaction de stress s'accompagne d'une décharge d'adrénaline qui augmente l'amplitude du tremblement nerveux.
- 10 Les expériences ont montré que le résultat des mesures de vibrations effectuées selon le dispositif de la présente invention augmente effectivement chez les individus en situation de stress et chez ceux qui fument du tabac ou qui ingèrent des aliments non-naturels, le niveau de tremblement étant alors de 3 à 5 fois plus élevé que dans des conditions normales. Au contraire, le résultat des mesures
- 15 diminue en quelques jours chez les individus qui arrêtent de fumer, de boire du café et/ou qui adoptent une alimentation plus naturelle. Le tremblement diminue également entre le début et la fin d'une séance de relaxation, ce qui d'une part confirme que la grandeur mesurée est un bon reflet de l'état de nervosité, et d'autre part débouche sur la possibilité d'utiliser l'invention pour évaluer l'efficacité de
- 20 méthodes anti-stress (relaxation, thalassothérapie...). On ne connaît actuellement aucun moyen fiable de mesure du stress et par conséquent aucun moyen permettant de mesurer l'efficacité de ces méthodes ou de les comparer entre elles, ce que permet l'invention. Les expériences des inventeurs ont également montré que la moindre introduction de substance non-naturelle dans un organisme vivant
- 25 (nicotine, caféine, aliments dénaturés par la cuisson ou par irradiation, pain...), même en faible quantité, augmente presque immédiatement les vibrations telles qu'elles sont mesurées par le dispositif décrit, ce qui permet de détecter même une toute petite proportion de substances anormales dans les aliments.
- 30 On connaît, par le brevet FR 2 577 791, un procédé et un dispositif pour l'évaluation des effets psychotropes de substances médicamenteuses chez les animaux par la mesure de l'agitation significative de ceux-ci. Le traitement du signal ainsi que les capteurs de la présente invention sont cependant très différents de ceux précédemment décrits dans ce brevet français. En particulier, le principe
- 35 de la mesure du tremblement au repos (traitement du signal qui ne prend en compte que les signaux de faible amplitude, par exemple par la détection d'un minimum, tout en ne tenant pas compte des signaux parasites d'amplitude plus élevée) est inédit, les procédés antérieurs mesurant l'ensemble de l'agitation significative d'un animal et non l'activité au repos.
- 40 Le brevet EU 0 087 015 décrit un dispositif destiné à alerter un éleveur qu'une vache ou des animaux d'élevage vont mettre bas. Le dispositif décrit détecte les contractions de l'utérus de l'animal au moyen d'un capteur à mercure qui se ferme au dessus d'un certain seuil de contractions. Ce procédé est totalement différent

de la présente invention par le fait que la présente invention mesure l'amplitude d'un tremblement au repos, tandis que le brevet EU 0 087015 mesure au contraire les contractions de nature musculaire au dessus d'un certain seuil de mouvement. Le traitement du signal diffère donc totalement : dans la présente invention, on ne mesure pas une activité musculaire au dessus d'un certain seuil, mais l'amplitude du tremblement au repos, en éliminant au contraire le signal d'origine musculaire considéré comme un signal parasite. De plus, le capteur du brevet 0 087 015 fournit un signal binaire (ouvert/fermé) qui est évidemment traité très différemment du signal de la présente invention, dont le capteur piézo-électrique fournit un signal analogique.

Les caractéristiques et les avantages de l'invention ressortiront d'ailleurs de la description qui va suivre à titre d'exemple non limitatif, en référence aux dessins annexés dans lesquels :

- 15 - Les figures 1 et 2 sont des illustrations schématiques de deux formes de réalisation.
 - La figure 3 montre un exemple de capteur pour les mesures chez l'animal.
 - La figure 4 montre un exemple de capteur piézo-électrique bien adapté aux mesures chez l'homme.
 - La figure 5 est un schéma-bloc.
- 20 - Les figures 6A à 6G présentent un schéma électronique de réalisation.
 - La figure 7 montre une forme de réalisation avec capteur intégré dans le boîtier.
 - La figure 8 montre la courbe de réponse du capteur de la figure 4.

La mesure de vibrations peut comporter notamment les opérations suivantes (les numéros renvoient aux blocs des figures 5 et 6) :
transformation des vibrations en signal électrique, au moyen d'un capteur piézo-électrique (0) --- amplification par un circuit amplificateur (1) --- filtrage par des filtres passe-haut et passe-bas --- redressement par circuit redresseur double alternance (2) --- élévation au carré par un circuit quadratureur (3) --- lissage du signal par un filtre passe-bas (4) --- détection d'un minimum (5) --- affichage ou transmission du résultat vers d'autres appareils (6).

Les deux premiers filtres passe-haut et passe-bas permettent de sélectionner une gamme de fréquences. Par exemple, pour la mesure du tremblement humain, la gamme des fréquences intéressantes est de 3 à 20 Hz environ. En filtrant les fréquences inférieures à 3 Hz et supérieures à 20 Hz, on évite d'éventuels signaux parasites provenant par exemple de résonnances mécaniques (fréquences basses) ou d'induction par le secteur (50 Hz).

Le circuit électronique de traitement du signal délivré par le capteur pourra donc comporter un circuit d'amplification (1), un redresseur (2), des filtres et notamment un filtre passe-bas pour le lissage (4), et la détection d'un minimum (5). On pourra éventuellement y rajouter un circuit correcteur en fonction de la fréquence et une élévation au carré (quadratureur)(3).

FEUILLE DE REMPLACEMENT

Différentes variantes peuvent être envisagées quant à la façon d'éliminer les signaux parasites correspondant à une amplitude élevée pour ne garder que le tremblement au repos. Par exemple, on peut mesurer le minimum absolu du signal pendant la mesure. Il est aussi possible de mesurer la moyenne des minima atteints pendant la durée 5 prédéterminée de la mesure ou le nombre de passages en dessous d'un seuil prédéterminé de tremblement, ou le temps pendant lequel le signal est resté inférieur à un certain seuil, etc. Le point commun entre ces différents procédés réside dans le fait qu'on ne s'intéresse qu'aux valeurs les plus faibles de l'amplitude des vibrations, en éliminant les valeurs les plus élevées considérées comme un signal parasite sans 10 intérêt. Un tel traitement du signal peut évidemment être combiné avec un filtrage sélectif de certaines fréquences des vibrations.

Les différents éléments du dispositif selon l'invention : capteur, circuit électronique et affichage peuvent être ou non réunis dans un même boîtier.

15

La figure 1 représente un mode de réalisation du dispositif selon l'invention destiné aux applications grand-public (mesure du stress) et médicales. Le capteur (1) peut par exemple être tenu dans la main. Le capteur est relié au boîtier de l'appareil par un fil électrique qui sera de préférence blindé (coaxial) et qui achemine le signal 20 électrique vers le circuit (2). Dans cet exemple, le boîtier (4) de l'appareil contient à la fois le circuit (2) et l'affichage (3). L'ensemble peut être alimenté sur piles ou sur secteur.

La figure 2 représente une autre réalisation préférentielle plutôt destinée aux 25 applications de laboratoire. Le capteur (1) est par exemple rendu solidaire d'une nacelle (21) contenant une souris ou un autre animal (23) au moyen d'un organe de liaison (22). Les résultats peuvent être transmis à un ordinateur ou système d'enregistrement ou d'impression (5). Le boîtier (4) de l'appareil contient à la fois le circuit (2) et l'affichage (3) et est relié d'une part au capteur (1) et d'autre part aux 30 périphériques (5).

La figure 3 montre un modèle de capteur plus particulièrement destiné aux mesures des vibrations des rongeurs qui est constitué d'une cellule piézo-électrique (1) rendue solidaire d'une lame vibrante (33) reliée d'une part à un socle fixe (32), et d'autre part 35 par l'intermédiaire d'un organe de liaison (22) à l'objet de la mesure (23), la course de la lame étant limitée par butée (34) ce qui évite une détérioration de la lame en cas de traction anormalement forte sur l'organe de liaison (22). La position de la jonction entre l'organe de liaison (22) et la lame (33) est réglable par déplacement du point de jonction (35). Ceci présente l'avantage de pouvoir régler la sensibilité du 40 capteur. On n'utilisera par exemple pas la même sensibilité pour mesurer les vibrations d'une souris et celles d'un rat.

L'organe de liaison (22) peut en particulier être une suspension, par exemple au moyen d'un ou de plusieurs fils ou de tout autre système de suspension, le capteur étant situé sur une potence (31).

La longueur du dispositif de suspension (22) est calculée de façon à ce que les

oscillations spontanées de la nacelle sous l'effet des mouvements de la souris (mouvements de balançoire) soient filtrées par le circuit et ne faussent pas le résultat de la mesure.

Dans le cas où l'objet de la mesure est un animal, un mode de réalisation du procédé selon l'invention consiste à placer l'animal dans une nacelle (21) de forme et de dimensions telles que l'animal puisse pénétrer dans la nacelle mais qu'il ne puisse pas se retourner à l'intérieur. Ceci présente l'avantage de limiter au maximum les mouvements de l'animal dans la nacelle. Un moyen de visualisation, par exemple un orifice ou une fenêtre (24), permet de détecter instantanément la présence ou non d'un animal (23) dans la nacelle.

La figure 4 montre une vue en coupe d'un capteur d'accélération facile à industrialiser et de faible coût pour la mise en oeuvre de l'invention. Ce capteur est particulièrement destiné à être tenu dans la main pour les mesures du tremblement humain. Il est réalisé à partir d'un élément piézo-électrique tel qu'une céramique piézo-électrique (101) qui produit entre ses deux faces (106) et (107) une différence de potentiel proportionnelle à sa flexion. L'élément piézo-électrique est rendu solidaire d'un équipage mobile en flexion, par exemple une lame flexible (103). Une extrémité de l'équipage mobile (103) est solidaire du boîtier du capteur (102), par exemple par encastrement, collage ou soudure, tandis que l'autre est pourvue d'une masselotte (104). Les mouvements de l'équipage mobile (103) engendrés par l'inertie de la masselotte (104) par rapport aux mouvements du boîtier (102) produisent une excitation de l'élément piézo-électrique (101). L'ensemble fonctionne ainsi comme un capteur d'accélération. La course de l'équipage mobile ou de la masselotte est limitée par des butées (108), ce qui évite d'endommager le capteur en cas de mouvements brusques ou de choc. Un tel capteur fabriqué avec une céramique piézo-électrique collée sur une lame métallique flexible produit ainsi une DDP alternative de même fréquence que la fréquence du tremblement et dont l'amplitude est proportionnelle à l'amplitude du tremblement, ainsi que le montre la courbe de réponse présentée sur la figure 8. Le signal délivré par le capteur est transmis au circuit par deux fils électriques (105) soudés sur chaque face de la céramique (106 et 107). Ces fils (105) sont choisis suffisamment souples pour ne pas entraver par leur rigidité la flexion de la céramique. Pour la même raison, il est avantageux de réaliser les soudures (106 et 107) aussi petites que possible et aux extrémités de la céramique côté boîtier plutôt qu'en son centre. Un tel capteur est facile à réaliser de manière industrielle et peu coûteuse et convient particulièrement bien à la mise en oeuvre de l'invention. Une variante de ce capteur peut être réalisée avec une jauge extensométrique fixée sur une lame flexible. La fermeture d'un contact électrique au niveau des butées (108) peut éventuellement permettre d'avertir l'utilisateur par un moyen de visualisation, tel qu'une diode électro-luminescente, que le capteur est en surcharge ou endommagé.

Il est possible de réaliser un autre type de capteur en utilisant une cellule de tourne-disque à laquelle on rajoute une masselotte à l'extrémité du saphir.

Encore un autre modèle de capteur consiste à utiliser à la place d'un capteur

d'accélérations un élément piézo-électrique relié à l'objet de la mesure, directement ou par l'intermédiaire d'un ou de plusieurs organes de liaison.

Le capteur destiné à la mesure du tremblement chez l'homme sera préférentiellement en contact avec la main du sujet ou rendu solidaire de n'importe quelle autre partie

5 de l'organisme dont on souhaite mesurer le tremblement.

Le capteur pourra être uni-directionnel ou pluri-directionnel. Cependant, afin de réduire le prix de revient et de faciliter le traitement du signal, il est préférable d'utiliser de préférence un capteur uni-directionnel. Celui-ci, dans le cas de la mesure du tremblement humain, pourra par exemple être tenu dans la main. Afin de

10 toujours mesurer le même paramètre physiologique, il faut définir la position du sujet et la manière de tenir le capteur pendant la mesure. Les demandeurs ont utilisé la position standard suivante : le sujet debout, pieds à peine écartés, tient le capteur dans sa main droite pour les droitiers, gauche pour les gauchers, en serrant modérément le capteur, le bras à peine fléchi et légèrement écarté du corps.

15 L'utilisation d'un capteur dont la forme n'est pas symétrique, par exemple un capteur avec une indication "dessus" et "dessous" ou un capteur moulé avec la forme des doigts dans la position où il doit être tenu, permet d'imposer l'orientation du capteur et donc d'être certain que le sujet mesurera toujours la même composante du tremblement.

20 Le réglage de la sensibilité électrique du capteur peut être effectué par un condensateur connecté aux bornes de la céramique ou de la cellule piézo-électrique. En effet pour une force donnée, la quantité d'électricité Q délivrée par la cellule est constante $Q=CV$ donc $V=Q/C$, c'est à dire que la tension aux bornes du capteur est fonction de C .

25 Le capteur peut éventuellement être situé dans un petit boîtier séparé du reste de l'appareil, le signal étant transmis au circuit électronique :
- soit au moyen d'un fil électrique.
- soit par un dispositif d'émission radio transmettant le signal du capteur doté d'un émetteur vers le circuit doté d'un récepteur.

30

La figure 5 présente un schéma-bloc des fonctions essentielles réalisées par le circuit des figures 6A à 6G. Le bloc a représente un capteur piézo-électrique. Le bloc b représente un amplificateur. Le bloc c représente un redresseur. Le bloc d représente un quadratureur. Le bloc e représente un filtre. Le bloc f représente un circuit

35 comportant une mémoire de minimum. Le bloc g représente un affichage.

Les figures 6A à 6G présentent un schéma électronique pour la mise en oeuvre de l'invention dont nous expliquons ci-dessous à titre d'exemple les grandes lignes du fonctionnement :

40

Les lettres a, b, c, d, e, f, g sur les figures 6A à 6G renvoient aux références des blocs de la figure 5.

Le bloc a de la figure 6A représente le capteur piézo-électrique CPE qui produit une

différence de potentiel alternative V0. Il s'agit en l'occurrence d'une céramique piézo-électrique dont l'impédance est équivalente à celle d'un condensateur de 1 nF qui, en parallèle avec C2, et avec l'impédance d'entrée de l'amplificateur G01, constitue un filtre passe-haut avec une fréquence de coupure de l'ordre de 1,5 Hz.

5

- Le bloc b de la figure 6A, l'amplificateur-correcteur, est constitué d'un premier amplificateur G01 de gain réglable par P01. L'impédance d'entrée est très élevée, ceci est dû à la réaction provoquée par C07, relié par R13 au point commun de R01 et R02. Aux très basses fréquences l'impédance d'entrée est R01+R02. Le réseau
10 constitué de R10 en parallèle avec R21, C08 et C15 constitue un réseau correcteur $1/\sqrt{F}$ dont l'atténuation en fréquence est de 10 décibels par décade. La valeur de P01 est faible devant celle du réseau correcteur. R10 est beaucoup plus grande que P01 ce qui peut entraîner une tension continue de décalage au point V1. Un deuxième amplificateur G02 relié à V1 par R22 et C04 annule la tension de décalage au point
15 V1. L'entrée positive de l'amplificateur G02 est reliée à la masse, tandis que l'entrée négative est reliée d'une part à R08 dont l'autre extrémité est reliée à la sortie V2 de G02, et d'autre part à V1 par R22 et C04. Le signal V2 est égal au signal V0 multiplié par un coefficient d'amplification et corrigé en $1/\sqrt{F}$.

- 20 Le bloc c présenté sur la figure 6B est un redresseur double alternance constitué d'une diode D01, d'un ampli redresseur G03 et de deux résistances R37 et R38 de même valeur. Le signal V3 est donc égal à la valeur absolue du signal V2.

Le bloc d présenté sur la figure 6C élève au carré le signal V3. Il s'agit d'un circuit

- 25 qui comprend 2 parties :

- une première partie qui élabore une tension V4 proportionnelle au logarithme népérien de la tension en V3.
- une deuxième partie qui délivre au point V5 une tension proportionnelle à l'exponentielle de V4.

- 30 Par le choix convenable du coefficient multiplicateur donné par le pont diviseur R34-R42, nous obtenons donc $V5 = (V3)^2$.

Le bloc e de la figure 6D a pour fonction de lisser le signal redressé (filtrage des hautes fréquences), ce qui est réalisé par le filtre passe-bas R03-C06. La constante

- 35 de temps est de l'ordre de 1 à 2 secondes. Ce filtrage évite qu'un arrêt ou une diminution du tremblement de courte durée ne soit pris en compte par le circuit de détection du minimum (en particulier le passage à zéro à chaque alternance d'un signal sinusoïdal). L'entrée du filtre est V5 et la sortie V6, point commun de R03 et C06. La deuxième borne de C06 est à la masse tandis que l'autre borne de R03
40 reçoit le signal V5 à traiter. Le signal lissé V6 est acheminé d'une part vers l'affichage par l'intermédiaire d'un ampli adaptateur d'impédance G14 et d'autre part vers un circuit de détection du minimum.

Le bloc f de la figure 6D effectue la détection du minimum absolu, depuis le début de la mesure, du signal V6, ce minimum étant stocké dans une capacité mémoire

C05 et donné par la tension en V7, tandis que la valeur instantanée du tremblement est donnée par la tension en V6 et V10. Le début et la fin de la mesure est déterminé par la tension de commande V11 et la fin de la mesure par la tension de commande V15. La détection du minimum est effectuée par un ampli détecteur de minimum 5 G09, dont la borne positive est reliée à la valeur instantanée du signal V6, l'entrée négative étant reliée via R14 à la capacité mémoire C05. La sortie de l'ampli détecteur de minimum G09 est reliée à son entrée négative et, à travers R29, à la cathode d'une diode T09, dont l'anode est reliée à C05 à travers R14, l'autre extrémité de C05 étant à la masse. Le point V7 correspondant à l'entrée négative de 10 l'ampli détecteur de minimum G09, qui contient le résultat de la mesure du minimum, achemine le signal vers l'entrée positive d'un amplificateur adaptateur d'impédance G10 de gain 1 dont l'entrée négative est reliée à sa sortie en V8, le signal V8, égal à V7 mais de faible impédance, étant destiné à l'affichage. L'amplificateur adaptateur d'impédance G14 monté comme G10 est destiné à 15 permettre l'affichage du signal V6, en élaborant la tension V10 égale à V6, mais sous une faible impédance. Un transistor inverseur VMOS T10 relié à V8 d'une part, et à V10 par R44 d'autre part, permet d'obtenir en V14 une tension à afficher égale à V8 ou V10 selon l'état de la tension de commande V15. Le transistor inverseur T10 permet, lorsqu'il est bloqué par une valeur négative de sa commande 20 V15, d'obtenir en V14 la même tension qu'en V10, R44 étant beaucoup plus faible que R15 (voir R15 sur la figure 6E). Lorsque T10 devient conducteur par une valeur positive de sa tension de commande V15, la tension V8 se retrouve en V14.

Le bloc g présenté sur la figure 6E permet l'affichage du résultat de la mesure et/ou 25 de la valeur instantanée du tremblement sur un afficheur digital LCD. Ce bloc comporte en amont de l'afficheur un amplificateur différentiel G13 qui permet de transposer la tension V14 en une tension dont la référence n'est plus la masse, mais l'entrée 1 de l'afficheur dont la tension est imposée. L'entrée négative de l'amplificateur différentiel G13 est reliée au point milieu d'un potentiomètre P02 qui 30 permet de régler le zéro de l'affichage en l'absence de tremblements. La tension affichée V16 est donc égale pendant la mesure à la valeur instantanée du tremblement, et après la mesure au minimum absolu du tremblement pendant la durée de la mesure.

35 Le bloc h présenté sur la figure 6F est un bloc de commande. Ce bloc comprend notamment un transistor de mise hors-tension T06, un organe de déclenchement PS01, qui est en l'occurrence un bouton-poussoir dont l'activation signale le début de la mesure, un commutateur I01 qui permet une autre utilisation du dispositif, une temporisation consistant en une capacité de temporisation C01 se déchargeant dans 40 une résistance de temporisation R07, un ampli de commande G15 qui délivre une tension de commande V11, et un ampli de commande G11 qui délivre une tension de commande V15. La mesure est lancée en activant le bouton-poussoir PS01 qui va d'une part initialiser la temporisation C01-R07, qui détermine la durée de la mesure, en chargeant très rapidement la capacité de temporisation C01 à travers une résistance R41, et d'autre part va initialiser la capacité mémoire C05 à une valeur

supérieure au résultat de la mesure attendue par la tension de commande V11 à travers R31 et T07.

La temporisation C01-R07 impose le séquençement suivant :

- La mise sous tension de l'appareil résulte de l'activation de l'organe de déclenchement PS01 qui, en chargeant la capacité de temporisation C01 à un potentiel positif à travers R41, active la grille du transistor VMOS de mise sous tension T06 et le rend conducteur, ce qui alimente la borne (-) du circuit. Simultanément, lors de la pression sur l'organe de déclenchement PS01, une tension de l'ordre de 0,3 Volt est imposée en V6 via T13. L'ampli de commande G15 délivre une tension V11 positive qui impose à travers T07 une tension en V7 égale à V6 égale à 0,3 Volt. Pendant l'activation de l'organe de déclenchement PS01, l'ampli de commande G11 délivre une tension de commande V15 négative qui provoque le clignotement de la diode de visualisation DEL01.
- ensuite, quelques instants après l'activation de l'organe de déclenchement PS01, la tension V9 devient supérieure à la tension de référence V12 déterminée par le pont diviseur R26-R45. L'ampli de commande G15 délivre alors une tension de commande V11 positive ce qui permet d'initialiser au début de la mesure à travers T07 la capacité mémoire C05 à une valeur V7 égale à la valeur instantanée du signal V6. Simultanément la tension de commande V15 autorise toujours le clignotement de la diode de visualisation DEL01. La tension de commande V15 du transistor inverseur T10 étant toujours positive, la tension affichée depuis l'activation du bouton poussoir et pendant toute la durée de la mesure est égale à la valeur instantanée du tremblement ($V14 = V10 = V6$). De même, lorsque le commutateur I01 est en position fermée, la tension affichée est égale à la valeur instantanée du tremblement V6, et ceci pendant une durée illimitée tant que I01 reste fermé. L'appareil fonctionne alors comme un indicateur de la valeur instantanée du tremblement
- Après quelques secondes, lorsque V9 atteint le seuil V12, la tension de commande V11 devient négative, ce qui bloque la diode T07 et permet à la détection du minimum de rentrer en fonction. Pendant la mesure, si la tension V7 sur l'entrée négative de l'ampli détecteur de minimum G09 est supérieure à celle du tremblement V6 arrivant sur l'entrée positive, la sortie de l'ampli détecteur de minimum G09 impose à son entrée négative de diminuer. Ceci impose à la charge de la capacité mémoire C05 d'être égale, pendant la mesure, au minimum atteint par V6 depuis le début de la mesure.
- Lorsque, à la fin de la mesure, la tension V9 devient inférieure au potentiel de masse, la tension de commande V15 devient positive et impose à travers D05 une tension positive au point commun T09-R29, ce qui bloque la diode de détection du minimum T09. Il en résulte que V7 et V8 ne peuvent plus diminuer, ce qui revient à verrouiller le contenu de la capacité mémoire C05. Simultanément le transistor inverseur T10 commandé par la tension de commande V15, devient conducteur et la tension affichée V14 est égale à V8, c'est à dire le minimum absolu du tremblement pendant la mesure, résultat qui est contenu dans la capacité-mémoire C05. Simultanément, la fin de la mesure est signalée à l'utilisateur par le moyen de visualisation DEL01 asservi lui aussi à la temporisation C01-R07. En effet, lorsque la tension de commande V15 devient positive, la diode D12 devient conductrice, ce

10

qui bloque l'oscillateur du bloc j (figure 6G).

- encore plus tard, après que résultat de la mesure ait été affiché pendant un certain temps, lorsque la capacité de temporisation C01 est suffisamment déchargée, le transistor de mise hors-tension T06 cesse d'être conducteur et la borne (-) du
- 5 dispositif n'est plus alimentée. L'appareil s'éteint alors automatiquement.

Lorsque le commutateur I01 est fermé, la capacité de temporisation C01 reste chargée au maximum, l'appareil reste donc sous tension en permanence et affiche la valeur instantanée du tremblement.

- 10 Le bloc j présenté sur la figure 6G est un oscillateur qui commande la diode de signalisation DEL01. L'oscillateur est constitué d'un amplificateur opérationnel G12 commandé par la tension de commande V15 à travers la diode D12. Pendant la mesure, la tension de commande V15 est négative et l'utilisateur sait que la mesure est en cours par le clignotement de la diode de signalisation DEL01. Lorsque la
- 15 tension de commande V15 devient positive à la fin de la mesure, la diode D12 devient conductrice, ce qui bloque l'oscillateur. Le clignotement cesse et l'utilisateur est ainsi averti de la fin de la mesure.

- La figure 7 montre un dispositif qui intègre le capteur (1), le circuit (2) et
- 20 l'affichage (3) dans un même boîtier (4). Ce mode de réalisation présente l'avantage d'un moindre encombrement et d'une plus grande facilité d'emploi. Le capteur pourra alors, par exemple, être un capteur d'accélérations situé à l'intérieur du boîtier de l'appareil, l'ensemble de l'appareil étant miniaturisé et fonctionnant sur piles peut notamment être tenu dans la main ou rendu solidaire, d'une autre façon, de
- 25 l'organisme dont on souhaite mesurer les vibrations (par exemple fixation à l'aide d'une ceinture autour du bras ou de la taille, ou de la tête...). Cette forme de réalisation s'applique particulièrement à la mesure du stress chez l'homme.

- La figure 8 montre la courbe de réponse en amplitude du capteur présenté sur la
- 30 figure 4. Cette courbe est quasi-linéaire pour les fréquences de l'ordre de 10 Hz, ce qui fait qu'un tel capteur est un excellent capteur pour la mesure du tremblement humain.

- On a vu que la mesure du tremblement entraîne la nécessité d'une mémoire C05 de
- 35 stockage du tremblement minimum atteint depuis le début de la mesure. Une façon de permettre la mesure de vibrations pendant un temps prédéterminé T consiste, le résultat de la mesure étant conservé dans la mémoire C05, à lancer la mesure par un organe de déclenchement, par exemple le bouton-poussoir PS01, dont le déclenchement entraîne :

- 40 - la remise à zéro d'une temporisation C01-R07 déterminant la durée de la mesure, cette durée étant éventuellement réglable.
- l'initialisation de la mémoire C05 qui contiendra le résultat de la mesure.
- Dans le cas où l'on mesure le minimum absolu des vibrations pendant la durée de la mesure, C05 sera initialisé par l'organe de déclenchement à une valeur supérieure au résultat de la mesure attendue.

FEUILLE DE REMPLACEMENT

On sait que la puissance dissipée par un objet qui vibre est proportionnelle au carré de l'amplitude. L'élévation au carré du signal par le bloc 3 des figures 5 et 6C permet donc d'obtenir en utilisant un capteur d'accélérations un signal affiché proportionnel à la puissance dissipée sous forme de vibrations. L'élévation au carré présente aussi
5 l'avantage d'augmenter la dispersion des résultats de mesure.

La durée de la mesure doit être choisie de telle manière que l'objet de la mesure atteigne, au moins une fois pendant la durée de la mesure, son tremblement de base. Les expériences ont montré qu'une durée comprise entre 5 secondes et 5 minutes
10 convient parfaitement, la durée optimale pour les mesures chez l'homme étant de l'ordre de vingt secondes, et pour les mesures chez la souris de l'ordre de 5 minutes.

Le signal tel qu'il parvient en V5 a été amplifié, corrigé, redressé et élevé au carré. Cependant, dans le cas par exemple d'un signal d'entrée sinusoïdal de période 15 Hz,
15 le signal en V5 passe par zéro tous les 1/30 ièmes de seconde. Une détection directe du minimum absolu pendant un temps de l'ordre de la minute donnerait donc toujours zéro s'il n'y avait pas de lissage (bloc 4 de la figure 6). La constante de temps du lissage est éventuellement réglable par les valeurs de C06 et R03. Ceci
20 trouve application en particulier pour les usages de laboratoire dans lesquels on souhaite traiter le signal en faisant varier la constante de temps du lissage. A la fin de la mesure, le résultat reste affiché pendant un temps suffisant pour permettre sa lecture, par exemple jusqu'à la mesure suivante ou jusqu'à l'extinction de l'appareil. Dans le dispositif présenté sur la figure 6, la durée de la mesure est de
25 secondes à la fin de la mesure, après quoi l'appareil s'éteint automatiquement.

Dans le dispositif de la figure 6, la diode DEL01 est clignotante pendant la mesure, éteinte lorsque l'appareil est hors-tension et allumée lors de l'affichage du résultat, ce qui permet à l'utilisateur de distinguer facilement les trois états possibles de
30 l'appareil : mesure en cours, mesure terminée ou appareil hors-tension. De plus une diode clignotante pendant la mesure permet de capter l'attention du sujet, d'où une utilisation plus agréable, une plus grande concentration du sujet, et une diminution des éventuels mouvements parasites d'origine musculaire.

35 La durée T de la mesure est réglable par exemple en remplaçant R07 par un potentiomètre. Ceci peut trouver application par exemple pour un appareil utilisé en laboratoire, la durée de la mesure étant variable suivant les animaux utilisés, la nature des mesures à effectuer...

40 Le potentiomètre P01 permet un étalonnage de l'appareil en fin de chaîne de fabrication, ou peut permettre de faire des mesures avec un gain variable, ce qui trouve une application en particulier pour un usage en laboratoire où l'on voudrait faire des mesures de nature différente sur le même appareil : par exemple parce que l'on souhaite utiliser des capteurs différents sur le même appareil ou tenir compte d'un facteur de correction ou si l'on souhaite étalonner l'appareil avant une série de

mesures.

Le dispositif peut afficher pendant la mesure soit la valeur instantanée du tremblement, soit le contenu de la mémoire C05, soit d'autres chiffres. L'affichage 5 de la valeur instantanée du tremblement pendant la mesure présente l'avantage pour l'utilisateur de pouvoir suivre l'évolution de son tremblement en fonction de ses mouvements, de son état psychique, de la profondeur de son état de méditation... Le dispositif peut alors être utilisé en biofeedback, c'est à dire que l'utilisateur apprend à ne plus trembler car il voit instantanément son tremblement augmenter ou 10 diminuer en fonction de ses réactions. Le dispositif de l'invention possède donc des applications au niveau de la rééducation des individus qui tremblent (vieillards, parkinsoniens, anciens alcooliques...).

Le dispositif de la figure 6 peut aussi être utilisé comme un indicateur de 15 tremblement pendant une durée plus longue que la durée déterminée d'une mesure, par exemple par fermeture de l'interrupteur I01. Un tel dispositif possède ainsi deux fonctions : indicateur du minimum de tremblement pendant une durée prédéterminée ou indicateur du tremblement instantané pendant une durée indéterminée.

20

Les dispositifs pour la mise en oeuvre de l'invention peuvent être miniaturisés par l'utilisation d'un microprocesseur. Il est même possible d'envisager la fabrication de montres qui indiquent en plus de l'heure le degré de tremblement (ou taux de stress) grâce à l'utilisation d'un capteur d'accélération miniaturisé. Des capteurs miniatures 25 de ce type sont déjà utilisés à l'heure actuelle, en particulier pour certaines applications militaires. L'utilisation d'un microprocesseur permet sans difficulté de réduire la dimension du circuit et de l'affichage de manière à tenir dans une montre.

Il est aussi possible de réaliser un dispositif mixte qui mesurerait plusieurs 30 paramètres physiologiques : par exemple le rythme cardiaque, la tension artérielle et le tremblement nerveux. Un boîtier et un affichage communs aux trois fonctions peuvent être reliés à un brassard équipé d'un accéléromètre qui mesure le tremblement nerveux du bras et d'un capteur de pression qui mesure la tension artérielle et le rythme cardiaque.

35

L'invention n'est bien entendu pas limitée aux détails des exemples de réalisation qui sont décrits ci-dessus à titre de simple illustration. Sans sortir du cadre de l'invention, on peut envisager d'autres dispositifs et d'autres moyens de mise en 40 oeuvre que ceux présentés, en particulier par l'utilisation d'un circuit électronique comportant un ou plusieurs micro-processeurs.

L'invention est particulièrement destinée aux applications suivantes (liste non limitative):

FEUILLE DE REMPLACEMENT

- 1) appareil grand public permettant la mesure du tremblement, du stress et du degré de nervosité chez l'homme, par exemple au moyen d'un capteur d'accélération tenu dans la main ou intégré dans le boîtier de l'appareil, celui-ci étant alors miniaturisé
5 pour tenir tout entier dans la main.
- 2) appareil grand public ou médical permettant de suivre l'évolution du tremblement microscopique à l'occasion du sevrage du tabac, du sevrage du café, d'un changement de régime alimentaire vers une alimentation plus naturelle (aliments
10 crus), d'une cure thermale, d'une séance de relaxation...
- 3) appareil médical permettant de suivre l'évolution du tremblement chez les malades atteints de tremblements pathologiques (Parkinson, tremblements séniles, sevrage alcoolique, nervosité...) ou chez les personnes traitées par des médicaments
15 touchant le système nerveux (somnifères, barbituriques, calmants, anti-dépresseurs...).
- 4) appareil de laboratoire permettant de mesurer le tremblement microscopique de l'homme, de la souris ou d'autres organismes vivants après injection ou ingestion de
20 diverses substances (expérimentations en pharmacologie, effet de différents aliments...).
- 5) appareil de laboratoire permettant la détection d'aliments irradiés (il n'existe actuellement aucun moyen de mesure permettant de déterminer après coup si un
25 aliment a été ou non irradié). Le principe est le suivant : les animaux nourris de façon 100% naturelle (aliments naturels et crus) sont très sensibles aux dénaturations subies par les aliments. L'ingestion de substances artificielles ou d'aliments irradiés induit un tremblement pathologique chez ces animaux qui est invisible à l'œil nu mais mesurable. On pourra utiliser par exemple des souris.
30 Toute dénaturation selon un procédé qui n'existe pas dans la nature et qui entraîne une modification même minime de la structure moléculaire de l'aliment (ce qui est le cas de l'irradiation), entraîne une variation du tremblement microscopique de l'animal dans les heures ou les jours qui suivent l'absorption. On peut donc procéder par exemple de la façon suivante: séparer un lot de souris dont l'alimentation est
35 100% naturelle depuis un temps suffisant en 2 groupes identiques A et B. Le groupe A est nourri avec l'aliment à tester (par exemple des pommes de terre dont on ignore si elles ont été irradiées ou non) et le groupe témoin B est nourri avec le même aliment non-irradié ni traité (pommes de terre biologiques dans cet exemple). Si les pommes de terre ont été irradiées, on observera une modification du tremblement
40 microscopique dans les souris du groupe A par rapport à celles du groupe B. A défaut d'un aliment témoin absolument identique et 100% naturel pour le groupe B, on pourra utiliser un autre aliment, à condition qu'il soit lui aussi 100% naturel. Les animaux pourront ne manger que cet aliment pendant plusieurs jours, durée pendant laquelle sera mesuré le tremblement microscopique.
D'une façon plus générale, on remarquera que le dispositif selon l'invention permet

avec un protocole de ce type de détecter la présence de substances neurologiquement actives dans les aliments (viande d'animaux traités par des médicaments ou ayant eux-mêmes ingéré des substances non-naturelles, aliments chauffés au delà des températures naturelles (environ 40°C), additifs alimentaires, 5 traitements chimiques avant ou après récolte...)

6) appareil permettant le suivi du stress des conducteurs d'automobiles, pilotes d'avion, pilotes de courses automobiles...

10 7) appareil de mesure des réactions en situation de stress pour l'entraînement et/ou le recrutement d'astronautes, pilotes d'avions, dirigeants d'entreprises, pilotes d'engins ou tout autre situation requérant une bonne maîtrise du stress...

8) appareil permettant la mise au point et le contrôle de l'efficacité de méthodes 15 anti-stress (relaxation, méditation, thalassothérapie, gymnastique....)

9) application au suivi du degré de nervosité chez les prisonniers, permettant par exemple de ne pas relâcher un prisonnier trop nerveux.

20 10) application de la mesure du tremblement nerveux à la détection de mensonges lors d'enquêtes judiciaires.

11) appareil grand public de mesure du degré de nervosité (stress) miniaturisé, par exemple sous la forme d'une montre qui indique d'une part l'heure, et d'autre part 25 le degré de nervosité qui peut être totalisé au cours de la journée, ou pendant un certain temps.

12) application de l'invention à la mesure de vibrations d'objets autres que des organismes vivants, par exemple habitations, carrosseries d'automobiles, fuselages 30 d'avions, trains, fusées, mesures sismiques...

REVENDEICATIONS

- 1) Procédé de mesure de vibrations, la mesure comportant notamment les opérations suivantes : transformation des vibrations en signal électrique --- traitement du signal --- affichage ou transmission du résultat vers d'autres appareils, caractérisé par le fait que le traitement du signal consiste à mesurer l'amplitude du signal en distinguant les valeurs les plus basses de l'amplitude des valeurs plus hautes de manière à ne prendre en compte que les valeurs les plus basses (tremblement au repos) tout en éliminant les plus hautes.
- 2) Procédé de mesure de vibrations selon la revendication 1 caractérisé par le fait que le traitement du signal comporte la détection d'un minimum.
- 3) Procédé de mesure de vibrations selon la revendication 1 ou 2 caractérisé en ce que le traitement du signal comporte une amplification, un redressement, une élévation au carré, un lissage et la mesure du minimum absolu de l'amplitude du signal pendant la durée de la mesure.
- 4) Procédé de mesure de vibrations selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce que l'objet de la mesure est un homme qui tient le capteur piézo-électrique dans sa main, le dit capteur étant par exemple d'une forme non-symétrique ne peut être tenu que d'une seule manière, de façon à imposer au sujet l'orientation du capteur.
- 5) Procédé de mesure des vibrations conforme à l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé par le fait que :
 - le résultat de la mesure reste affiché à l'issue de la mesure pendant un certain temps, par exemple jusqu'à la mesure suivante ou jusqu'à ce que l'appareil soit mis hors tension.
 - l'utilisateur est averti de la fin de la mesure par un moyen de visualisation, par exemple par l'allumage ou le clignotement d'une diode électro-luminescente (DEL01) ou par un clignotement de l'affichage.
- 6) Procédé selon l'une des revendications précédentes caractérisé par le fait que la mesure est lancée par un organe de déclenchement, en particulier par un bouton-poussoir, dont le déclenchement entraîne :
 - la remise à zéro d'une temporisation (C01-R07) déterminant la durée de la mesure, cette durée étant éventuellement réglable.
 - l'initialisation d'une mémoire d'enregistrement du résultat (C05) à une valeur supérieure au résultat de la mesure attendue.
- 7) Procédé de détection d'aliments altérés, et en particulier irradiés, conforme à l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce que l'on mesure le tremblement de plusieurs lots d'animaux, l'un des lots étant nourri avec l'aliment à tester et un lot témoin recevant une alimentation de référence pouvant notamment être exclusivement constituée d'aliments 100% naturels.

- 8) Dispositif pour la mise en oeuvre du procédé selon l'une des revendications 1 à 7 qui comprend, en coopération avec un capteur piézo-électrique :
- une temporisation constituée par un condensateur (C01) monté en parallèle avec une résistance (R07).
- 5 - un organe de déclenchement (PS01) qui initialise la temporisation par charge du condensateur (C01).
- un moyen (C05) de mémorisation du résultat de la mesure également asservi au dit-moyen de déclenchement (PS01).
- 10 9) Dispositif pour la mise en oeuvre du procédé selon l'une des revendications 1 à 7 caractérisé en ce qu'il comporte un commutateur (I01) qui permet de mesurer au choix soit la valeur instantanée du tremblement, soit le signal élaboré selon la revendication 1.
- 15 10) Dispositif pour la mise en oeuvre du procédé de détection du minimum conforme à la revendication 3 caractérisé par un filtre passe-bas (R03-C06) suivi d'un amplificateur opérationnel (G09) alimentant la capacité-mémoire (C05) par l'intermédiaire d'une diode (T09).
- 20 11) Dispositif selon la revendication 8 caractérisé en ce que la temporisation (C01-R07) est associée à un ensemble de moyens de séquençement comprenant :
- un moyen (G15) d'initialisation de la capacité-mémoire (C05) par l'intermédiaire d'une diode (T07).
 - un moyen (G11-D05) de verrouillage de la charge de la capacité mémoire (C05).
- 25 - un moyen de mise hors-tension (T06).
- 12) Capteur d'accélération pour la mise en oeuvre du procédé selon l'une des revendications 1 à 7 caractérisé en ce que la transformation des vibrations en signal électrique est effectuée par un élément piézo-électrique (101) relié à un équipement
- 30 mobile en flexion (103), dont les mouvements sont induits par l'inertie d'une masselotte (104) et dont la course est limitée par butée (108).
- 13) Dispositif pour la mise en oeuvre du procédé selon l'une des revendications 1 à 7 caractérisé par le fait que le capteur est constitué d'un élément piézo-électrique (1)
- 35 rendu solidaire d'une lame (33) reliée d'une part à un socle fixe (32), et d'autre part par l'intermédiaire d'un organe de liaison (22) à l'objet de la mesure (23), la course de la lame étant limitée par butée (34) et la position de la jonction entre l'organe de liaison (22) et la lame (33) étant réglable par déplacement du point de jonction (35).

1 / 10

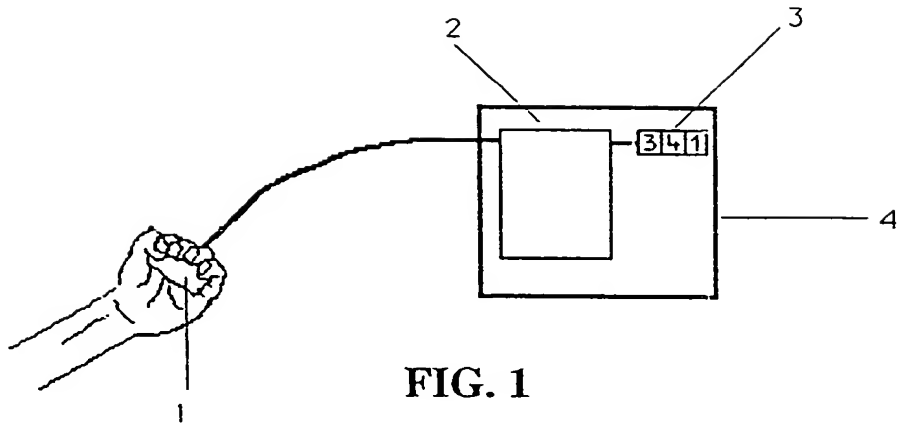


FIG. 1

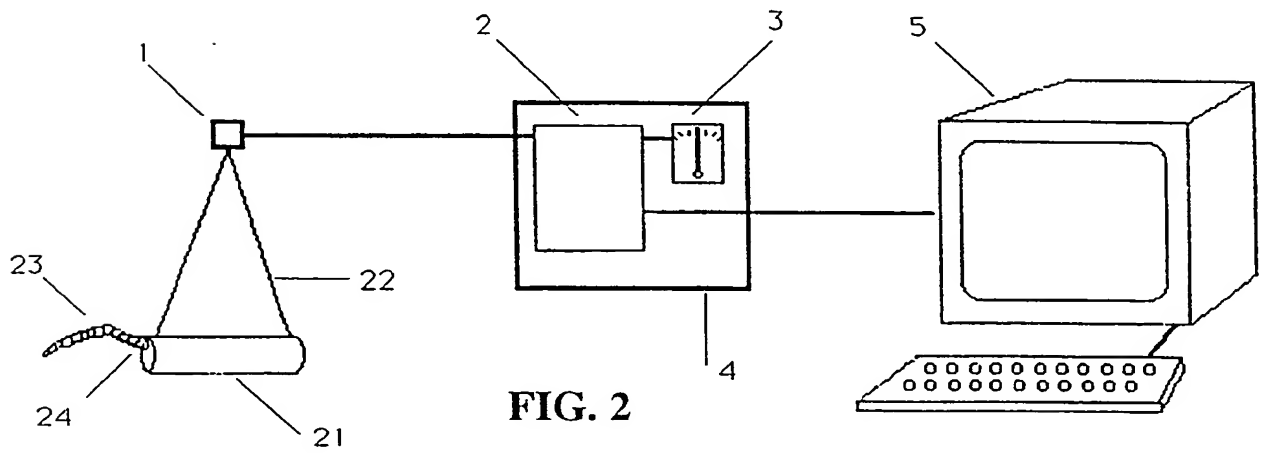


FIG. 2

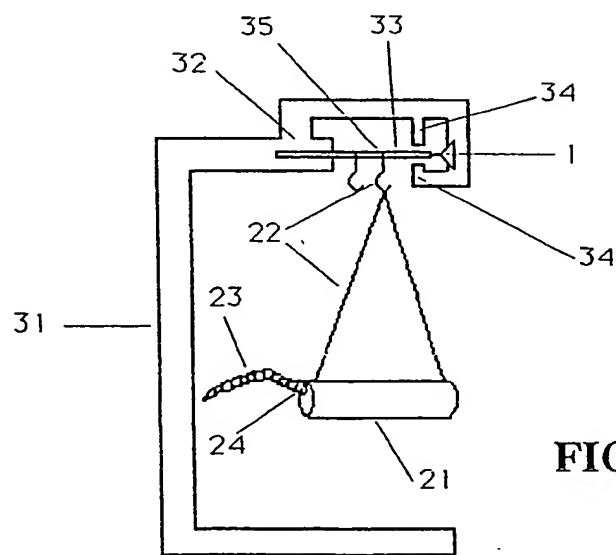


FIG. 3

2/10

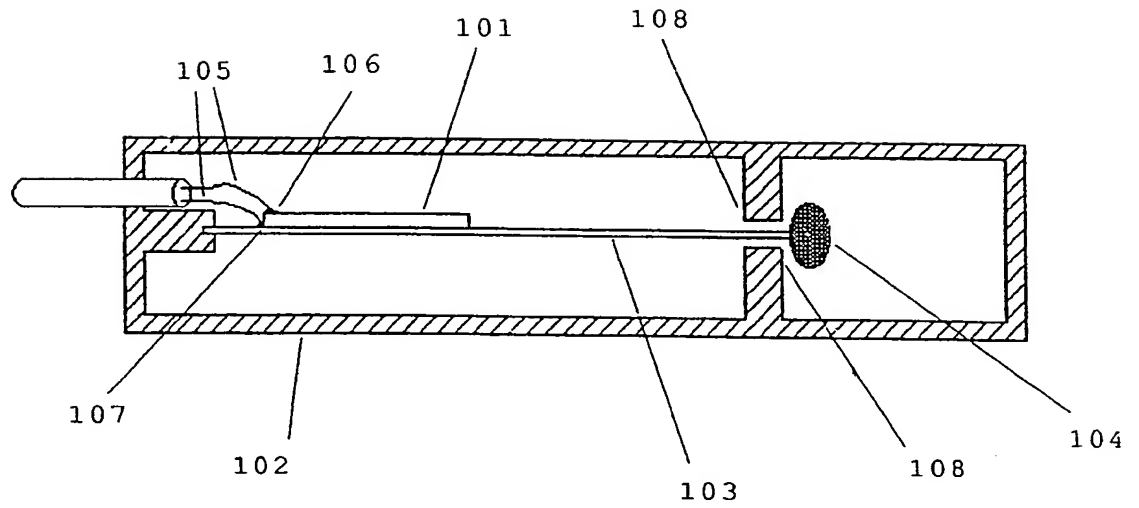


FIG. 4

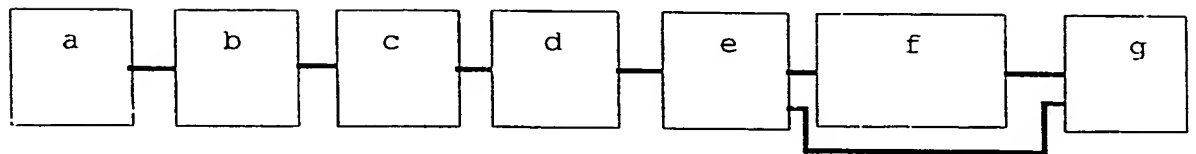
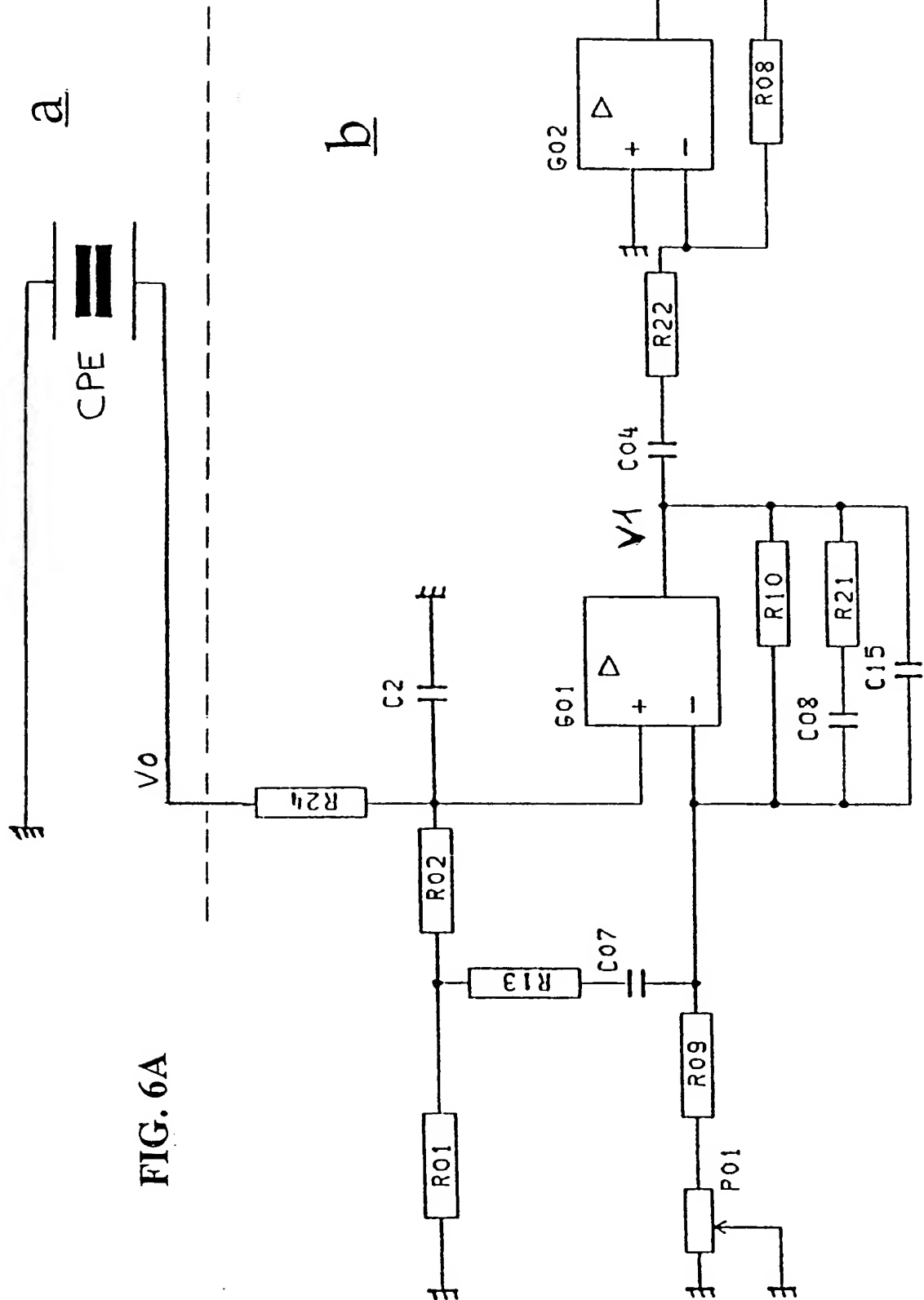


FIG. 5

FEUILLE DE REMPLACEMENT

3/10



4/10

C

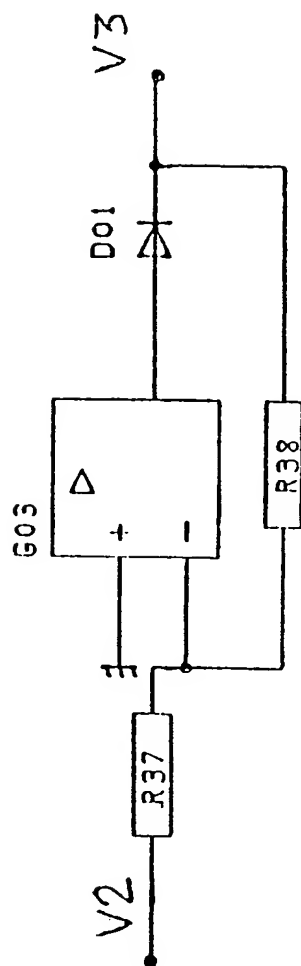
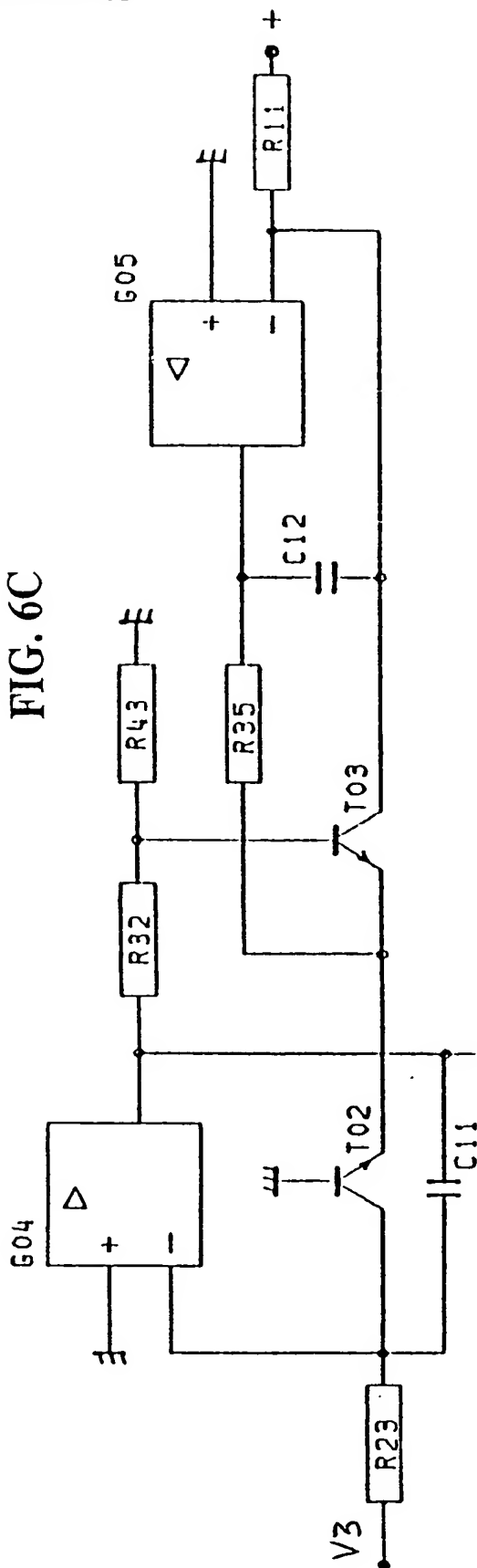


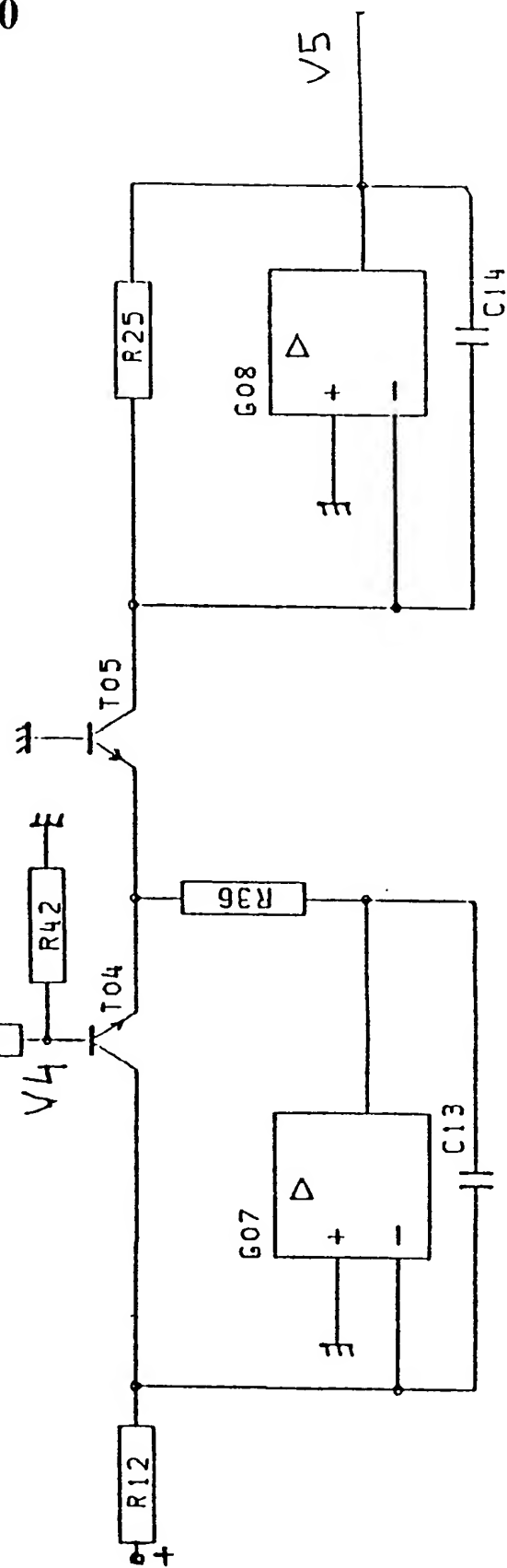
FIG. 6B

FEUILLE DE REMPLACEMENT

FIG. 6C

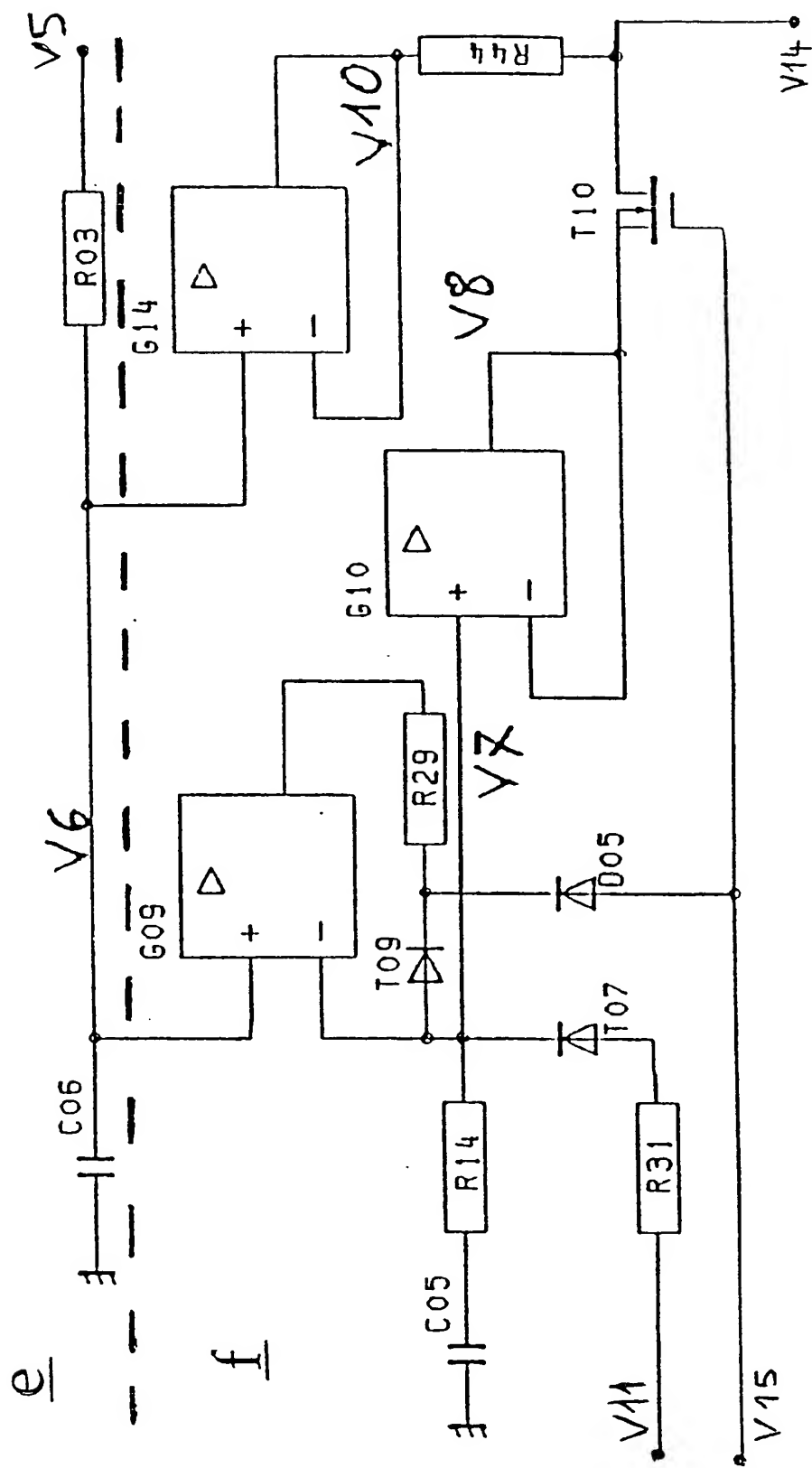


ॐ



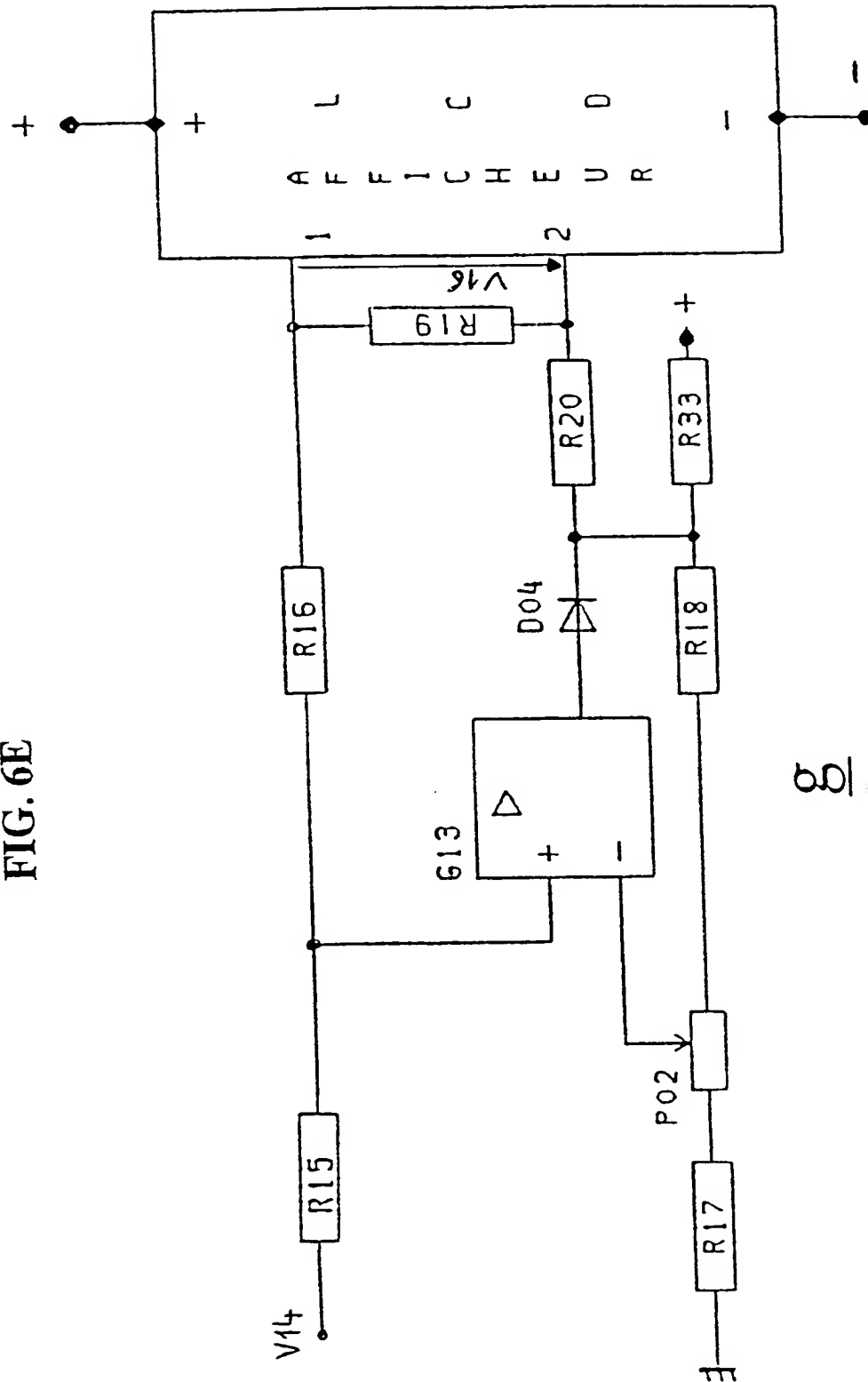
6/10

FIG. 6D



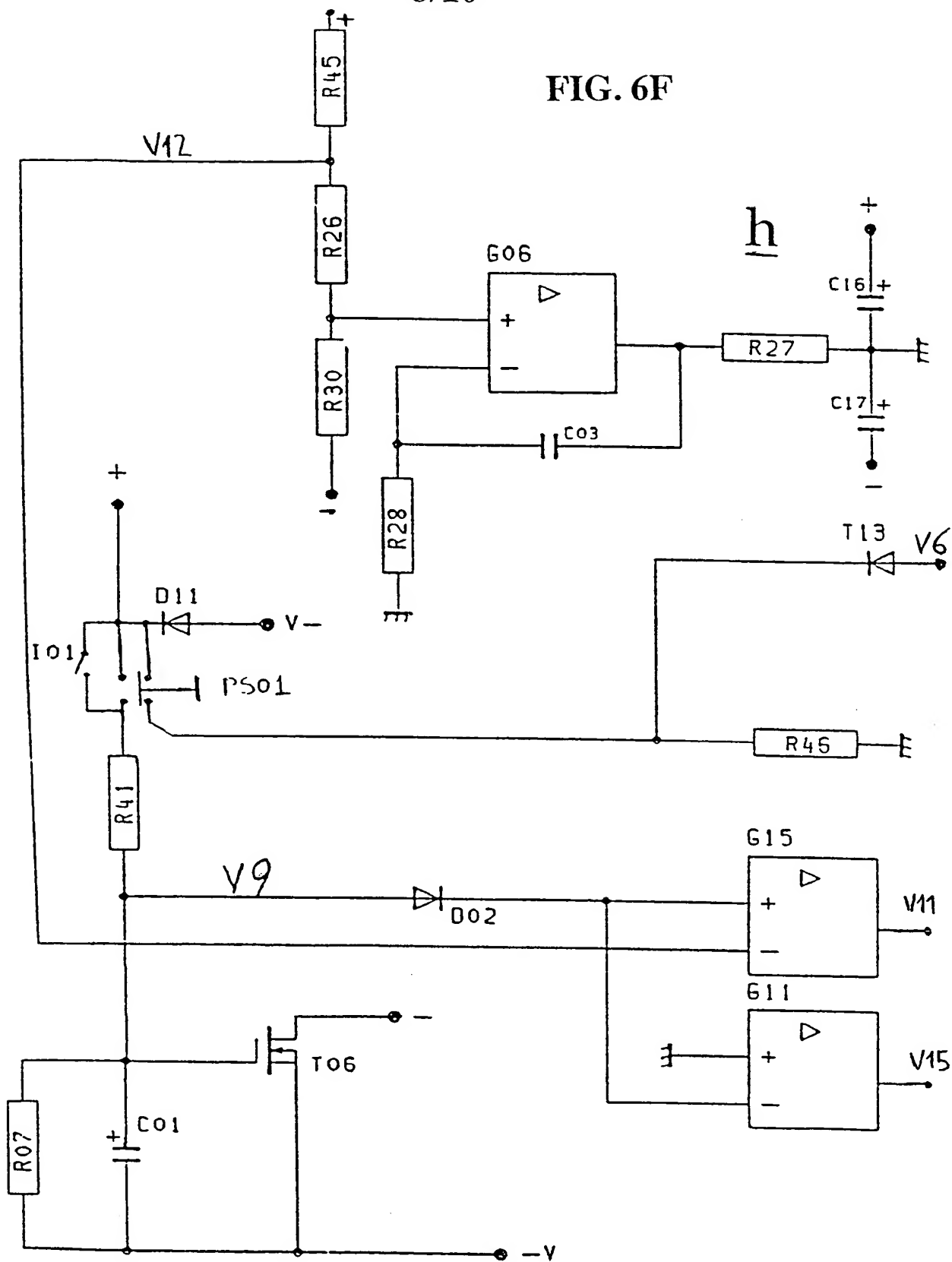
FEUILLE DE REMPLACEMENT

7/10



FEUILLE DE REMPLACEMENT

FIG. 6F



FEUILLE DE REMPLACEMENT

10/10

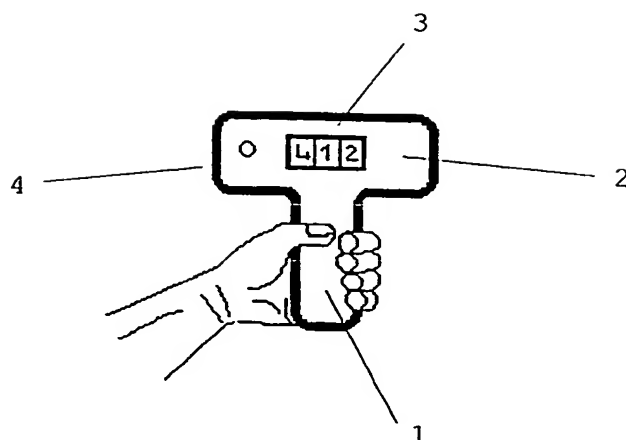


FIG. 7

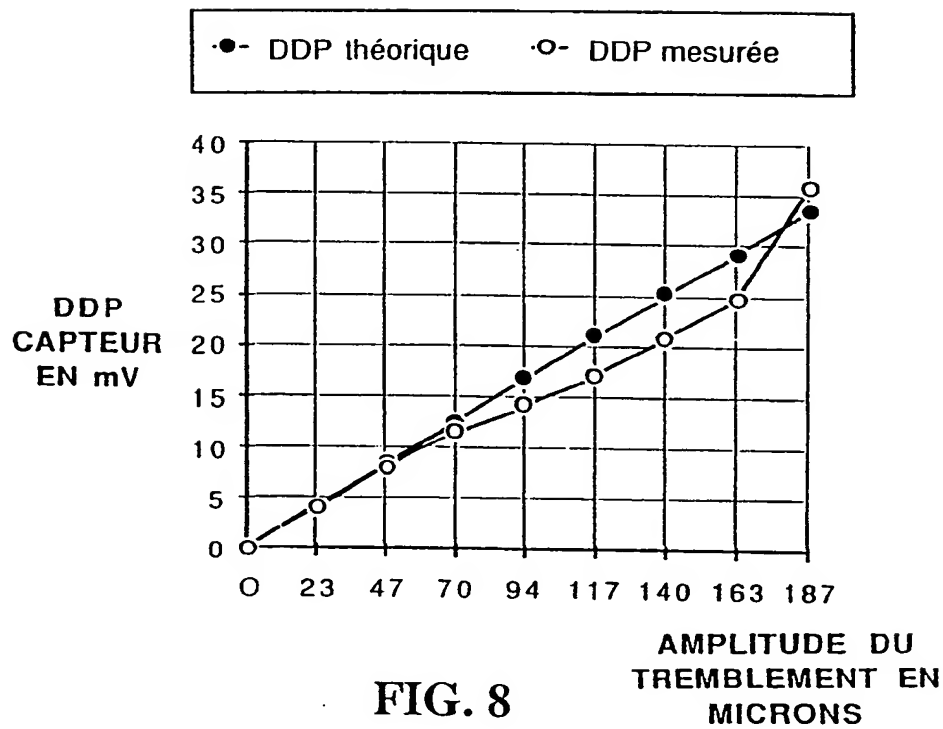


FIG. 8

SEUIL DE REMPLACEMENT

9/10

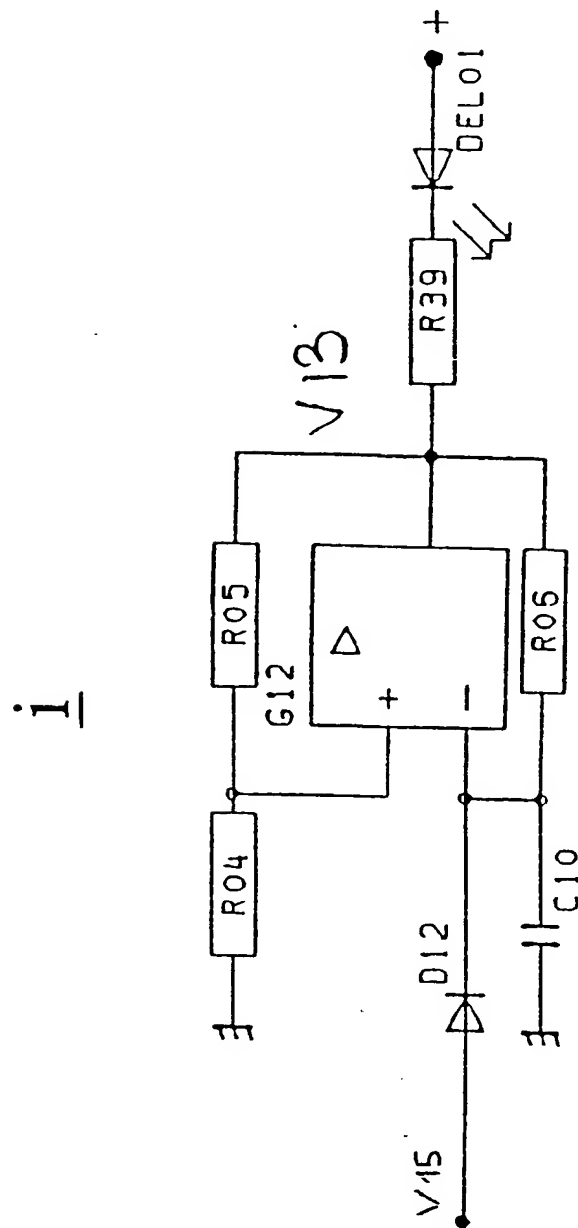


FIG. 6G

ANNEX TO THE INTERNATIONAL SEARCH REPORT ON INTERNATIONAL PATENT APPLICATION NO.

FR 9000232

SA 36506

This annex lists the patent family members relating to the patent documents cited in the above-mentioned international search report.
The members are as contained in the European Patent Office (EPO) file on
The European Patent Office is in no way liable for these particulars which are merely given for the purpose of information.

27/07/90

Patent document cited in search report	Publication date	Patent family member(s)	Publication date
EP-A-87015	31-08-83	US-A- 4455610	19-06-84
		AU-B- 564595	20-08-87
		AU-A- 1093083	11-08-83
		CA-A- 1187579	21-05-85
FR-A-2577791	29-08-86	EP-A- 0214169	18-03-87
		WO-A- 8604802	28-08-86

EPO FORM P0479

For more details about this annex : see Official Journal of the European Patent Office, No. 12/82

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No PCT/FR 90/00232

I. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER (if several classification symbols apply, indicate all) ⁶		
According to International Patent Classification (IPC) or to both National Classification and IPC		
Int.Cl. ⁵	G01H 1/00	
II. FIELDS SEARCHED		
Minimum Documentation Searched ⁷		
Classification System	Classification Symbols	
Int.Cl. ⁵	G01H ; A61B	
Documentation Searched other than Minimum Documentation to the Extent that such Documents are Included in the Fields Searched ⁸		
III. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT ⁹		
Category ⁹	Citation of Document, ¹¹ with indication, where appropriate, of the relevant passages ¹²	Relevant to Claim No. ¹³
A	EP, A, 87015 (J.A. RODRIAN) 31 August 1983 see claims 1,2,5,8-11;figure 2	1,5
A	FR, A, 2577791 (L. STERU) 29 August 1986 see page 10,line 5 - page 12,line 16 see page 16,line 5 - page 18,line 9 see figures 1,6 (cited in the application)	1,5,13

<div style="display: flex; justify-content: space-between;"> <div style="width: 45%;"> <p>¹⁰ Special categories of cited documents:</p> <p>"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance</p> <p>"E" earlier document but published on or after the international filing date</p> <p>"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)</p> <p>"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means</p> <p>"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed</p> </div> <div style="width: 45%;"> <p>"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention</p> <p>"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step</p> <p>"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art.</p> <p>"Δ" document member of the same patent family</p> </div> </div>		
IV. CERTIFICATION		
Date of the Actual Completion of the International Search 27 July 1990 (27.07.90)		Date of Mailing of this International Search Report 24 August 1990 (24.08.90)
International Searching Authority EUROPEAN PATENT OFFICE		Signature of Authorized Officer

RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

Demande Internationale N°

PCT/FR 90/00232

I. CLASSEMENT DE L'INVENTION (si plusieurs symboles de classification sont applicables, les indiquer tous) Selon la classification internationale des brevets (CIB) ou à la fois selon la classification nationale et la CIB <div style="display: flex; justify-content: space-around; margin-top: 5px;"> CIB 5 G01H1/00 </div>		
II. DOMAINES SUR LESQUELS LA RECHERCHE A PORTE		
Documentation minimale consultée ²		
Système de classification	Symboles de classification	
CIB 5	G01H ; A61B	
Documentation consultée autre que la documentation minimale dans la mesure où de tels documents font partie des domaines sur lesquels la recherche a porté ³		
III. DOCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS¹⁰		
Catégorie ⁹	Identification des documents cités, avec indication, si nécessaire, des passages pertinents ¹¹	No. des revendications visées ¹²
A	EP, A, 87015 (J.A. RODRIAN) 31 août 1983 voir revendications 1, 2, 5, 8-11; figure 2 ---	1, 5
A	FR, A, 2577791 (L. STERU) 29 août 1986 voir page 10, ligne 5 - page 12, ligne 16 voir page 16, ligne 5 - page 18, ligne 9 voir figures 1, 6 (cité dans la demande) ---	1, 5, 13
<div style="display: flex; justify-content: space-between;"> <div style="width: 45%;"> <p>⁹ Catégories spéciales de documents cités:</p> <p>"A" document définissant l'état général de la technique, non considéré comme particulièrement pertinent</p> <p>"E" document antérieur, mais publié à la date de dépôt international ou après cette date</p> <p>"I" document pouvant jeter un doute sur une revendication de priorité ou cité pour déterminer la date de publication d'une autre citation ou pour une raison spéciale (telle qu'indiquée)</p> <p>"O" document se référant à une divulgation orale, à un usage, à une exposition ou tous autres moyens</p> <p>"P" document publié avant la date de dépôt international, mais postérieurement à la date de priorité revendiquée</p> </div> <div style="width: 45%;"> <p>"L" document ultérieur publié postérieurement à la date de dépôt international ou à la date de priorité et n'appartenant pas à l'état de la technique pertinent, mais cité pour comprendre le principe ou la théorie constituant la base de l'invention</p> <p>"X" document particulièrement pertinent; l'invention revendiquée ne peut être considérée comme nouvelle ou comme impliquant une activité inventive</p> <p>"Y" document particulièrement pertinent; l'invention revendiquée ne peut être considérée comme impliquant une activité inventive lorsque le document est associé à un ou plusieurs autres documents de même nature, cette combinaison étant évidente pour une personne du métier.</p> <p>"Z" document qui fait partie de la même famille de brevets</p> </div> </div>		
IV. CERTIFICATION		
Date à laquelle la recherche internationale a été effectivement achevée	Date d'expédition du présent rapport de recherche internationale	
27 JUILLET 1990	24 AUG 1990	
Administration chargée de la recherche internationale	Signature du fonctionnaire autorisé	
OFFICE EUROPEEN DES BREVETS	SWARTJES H.M.	

ANNEXE AU RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE
RELATIF A LA DEMANDE INTERNATIONALE NO.

FR 9000232

SA 36506

La présente annexe indique les membres de la famille de brevets relative aux documents brevets cités dans le rapport de recherche internationale visé ci-dessus.

Lesdits membres sont contenus au fichier informatique de l'Office européen des brevets à la date du

Les renseignements fournis sont donnés à titre indicatif et n'engagent pas la responsabilité de l'Office européen des brevets.

27/07/90

Document brevet cité au rapport de recherche	Date de publication	Membre(s) de la famille de brevet(s)	Date de publication
EP-A-87015	31-08-83	US-A- 4455610	19-06-84
		AU-B- 564595	20-08-87
		AU-A- 1093083	11-08-83
		CA-A- 1187579	21-05-85
FR-A-2577791	29-08-86	EP-A- 0214169	18-03-87
		WO-A- 8604802	28-08-86

EPO FORM P0472

Pour tout renseignement concernant cette annexe : voir Journal Officiel de l'Office européen des brevets, No.12/82